



### Vorbereitung (Kalibrierung):

1. Ein-/Ausschalter 2 Sek. drücken, bis die LED weiß leuchtet.
2. Ozobot auf den großen schwarzen Punkt setzen.
3. Nach Ende der Kalibrierung leuchtet die LED grün.
4. Ozobot einschalten und auf die Teststrecke setzen. Der Roboter folgt nun der Linie.

### Farbcodes zur Steuerung

 Links

 Geradeaus

 Langsam

 Rechts

 Richtungswechsel

 Schnell